Table des matières

Préface	1
Avant-propos	3
Chapitre 1. FIDES, une méthode d'évaluation et de construction	
de la fiabilité des systèmes électroniques	7
1.1. Inadéquation des méthodes existantes	8
1.1.1. MIL-HDBK-217F	8
1.1.2. UTE-C-80810 (ou RDF2000, ou encore IEC 62380 TR Ed.1)	8
1.1.3. PRISM® ou 217plus	8
1.2. L'ambition FIDES	9
1.3. Présentation générale de la méthode FIDES	11
1.3.1. Taux de défaillance	12
1.3.2. Structure des modèles FIDES	13
1.3.3. Modèles physiques	14
1.3.4. L'exploitation des données des fabricants	15
1.3.5. L'exploitation des bases de données de mécanismes	
de défaillance (et non de taux de défaillance)	15
1.3.6. Profil de vie	16
1.3.7. Autres contributeurs	18
1.3.7.1. Défaillances induites (Π_{Induit})	18
1.3.7.2. Qualité de fabrication de l'article (Π _{Part_Manufacturing})	18
1.3.7.3. Processus de fiabilité (Π_{Process})	18

1.3.8. Sensibilité des modèles FIDES	. 21
1.5. Conclusion	. 23
Chapitre 2. La fiabilité dans le transport maritime : choix d'un système de manutention de conteneur	27
2.1. Introduction.2.2. Cas proposé.2.2.1. Risque 1 : risque de chute de charge, risque de sécurité	
(des biens ou des personnes)	. 29
2.2.2. Risque 2 : risque d'arrêt intempestif, risque d'indisponibilité	
2.3. Données d'entrée à la démarche FMDS	
2.3.1. Représentation du système	
2.3.2. Données de fiabilité des composants	
2.3.3. Fiabilité des mousquetons dans le temps	
2.3.3.1. Phase 1 : analyse des mécanismes physiques de défaillance	
et des facteurs endommageants	. 34
2.3.3.2. Phase 2 : estimation de la fiabilité par essai	. 36
2.4. Évaluation de la FMDS du système	. 39
2.4.1. Évaluation de la fiabilité	
2.4.2. Évaluation de la maintenabilité	. 40
2.4.3. Évaluation de la disponibilité intrinsèque	
2.4.4. Évaluation de la sécurité	. 42
2.4.4.1. Analyse des modes de défaillances	
et de leurs effets « AMDE »	
2.4.4.2. Quantification du risque de chute du conteneur	
2.5. Choix et défis à relever	
2.5.1. AMDEC ou arbre de défaillance, comment choisir ?	
2.5.2. Pièges à éviter	
2.5.2.1. Piège 1 : mise en commun des défaillances	
2.5.2.2. Piège 2 : probabilité et taux de défaillance	
2.5.2.3. Piège 3 : prise en compte du temps de fonctionnement	. 67
2.5.3. Remarque sur les objectifs de fiabilité basse	
dans des systèmes innovants	
2.6. Conclusion	
2.7 Ribliographie	69

Lambert PIERRAT	
	'entropie
	les
	atifs
	ques
	atifs
3.3.4. Relation entre les deux l	ois
3.3.4.1. Passage de la loi no	ormale à la loi de Rayleigh
3.3.4.2. Passage de la loi de	e Rayleigh à la loi exponentielle
	les
3.4. Probabilité de défaillance	
3.4.1. Formulation	
3.4.2. Solution analytique	
3.4.3. Expression paramétrique	2
3.5. Facteur de sécurité	
3.5.2. Limites de validité	
	lité théoriques
3.5.2.2. Intervalles de valid	lité pratiques
3.6. Validation et applications	
3.6.1. Analyses comparatives.	
	ntielle/gamma
3.6.1.2. Interaction log-nor	male/log-normale
	étation
-	
	ument de mesure
	age de génie civil
	e électrique

Chapitre 4. Optimisation fiabiliste d'implant dentaire en utilisant la méthode du chaos polynomial généralisé	93
Fatma ABID, Abdelkhalak EL HAMI, Tarek MERZOUKI, Hassen TRABELSI,	93
Lassaad WALHA et Mohamed HADDAR	
4.1. Introduction	93
4.2. Approche stochastique	94
4.2.1. Méthode de Monte-Carlo	95
4.2.2. Méthode de chaos polynomial généralisé (CPG)	95
4.3. Optimisation de conception déterministe (DDO)	96
4.4. Optimisation de conception fiabiliste (RBDO)	97
4.4.1. Méthode classique	98
4.4.2. Facteur de sécurité optimal (OSF) en utilisant	,
le chaos polynomial généralisé (CPG)	99
4.5. Résultat numérique : implant dentaire 2D	101
4.5.1. Analyse probabiliste	103
4.5.2. RBDO utilisant le chaos polynomial généralisé (CPG)	104
4.5.2.1. Approche DDO utilisant le modèle CPG	104
4.5.2.2. Approche DDO utilisant le modèle OSF	105
4.6. Conclusion	107
4.7. Bibliographie	107
Chapitre 5. Optimisation fiabiliste multi-objectif basée sur les modèles de substitution, application à une prothèse de hanche	113
5.1. Introduction	111
5.2. Description des méthodes de métamodélisation	113 115
5.2.1 Mise en œuvre d'un modèle de substitution	115
5.2.2. Construction des métamodèles	116
5.2.2.1. Méthode des surfaces de réponses (RSM)	117
5.2.2.2. Krigeage	119
5.2.3. Validation des métamodèles	122
5.2.3.1. Mesures d'erreur	122
5.2.3.2. Validation croisée	123
5.3. Optimisation de la conception multi-objectif	124
5.3.1. Optimisation déterministe multi-objectif (DMOO)	124
5.3.2. Optimisation multi-objectif de la conception	
basée sur la fiabilité (MORBDO)	126
5.4. La procédure MORBDO basée sur des modèles de substitution	
pour la prothèse de hanche	127

5.4.1. Simulation déterministe par la méthode des éléments finis 5.4.2. Construction de modèles de substitution	127 129
5.4.3. Optimisation de la conception multi-objectif basée	1-/
sur la fiabilité	134
5.5. Conclusion	137
5.6. Bibliographie	137
e.o. zieneg.upme	10,
Chapitre 6. Optimisation des performances thermomécaniques	
des packagings mécatroniques par méthode CMA-ES	145
Hamid HAMDANI, Bouchaïb RADI et Abdelkhalak EL HAMI	
6.1. Introduction	146
6.2. Présentation du système étudié	147
6.2.1. Cas des fils de connexion (<i>wire bonding</i>)	150
6.2.2. Cas des joints de brasure	150
6.3. Modèles de fatigue thermique des joints de brasure	152
6.3.1. Modèle de Coffin-Manson.	153
6.3.2. Modèle de Morrow	154
6.3.3. Modèle de Coffin-Manson modifié en fréquence	155
6.3.4. Modèle de Morrow modifié en fréquence	155
6.3.5. Modèle de Darveaux	155
6.4. Modélisation et analyse par la méthode des éléments finis	
du boîtier PQFP	156
6.4.1. Modélisation	156
6.4.2. Propriétés des matériaux	158
6.4.3. Chargement thermique	160
6.4.4. Modèle de fatigue choisi pour les joints de brasure	161
6.4.5. Résultats numériques	162
6.5. Stratégies évolutionnaires	163
6.5.1. Présentation des stratégies évolutionnaires	163
6.5.2. Principes des stratégies évolutionnaires	164
6.5.3. La méthode CMA-ES	164
6.5.3.1. Mutation ou échantillonnage	165
6.5.3.2. Sélection et recombinaison	166
6.5.4. Techniques de métamodélisation	169
6.5.4.1. Métamodèle de krigeage	170
6.5.5. CMA-ES assistée par le krigeage	172
6.5.5.1. Gestion et mesure de la qualité du krigeage	172
6.5.5.2. Algorithme KA-CMA-ES	175
6.6. Optimisation globale des joints de brasure du boîtier PQFP	177

6.6.1. Formulation du problème	177 178
6.7. Conclusion	181 182
Chapitre 7. Optimisation fiabiliste des problèmes vibro-acoustiques	
en présence d'incertitudes <i>via</i> le chaos polynomial	189
7.1. Introduction	189
7.2. Approches robustes de propagation d'incertitudes	191
7.2.1. Méthode de Monte-Carlo	191
7.2.2. Chaos polynomial généralisé (CPG)	192
7.2.2.1. Généralités	192
7.2.2.2. Calcul pratique du développement en polynômes	
du chaos polynomial généralisé	194
7.3. Optimisation des structures	198
7.3.1. Formulation du problème d'optimisation	198
7.3.2. Optimisation de conception déterministe	199
7.3.3. Optimisation fiabiliste de conception	200 201
7.3.3.1. Formulation de l'optimisation fiabiliste de conception 7.3.3.2. Approche classique	201
7.3.3.3. Facteurs de sécurité optimaux (OSF)	202
7.4. Méthode OSF couplée avec le chaos polynomial généralisé, appliquée	204
aux systèmes vibro-acoustiques en présence d'incertitudes	205
7.4.1. Modèle déterministe	209
7.4.2. Analyse probabiliste	211
7.4.3. Méthode OSF couplée avec le chaos polynomial généralisé	212
7.5. Conclusion	215
7.6. Bibliographie	215
Liste des auteurs	223
Index	225
Sommaire de Fiabilité appliquée pour l'industrie 2	229
Sommaire de <i>Fiabilité appliquée pour l'industrie</i> 3	233