
Table des matières

Avant-propos	11
Nicolas PATIN		
Chapitre 1. Convertisseurs DC/DC	13
1.1. Rappels sur la machine à courant continu	13
1.1.1. Modèle électromécanique	13
1.1.2. Applications	14
1.2. Hacheur série	15
1.2.1. Structure et mise en équation générale	15
1.2.2. Etude en conduction continue	15
1.2.3. Etude en conduction discontinue	19
1.3. Hacheur parallèle	22
1.3.1. Structure et mise en équation générale	22
1.3.2. Etude en conduction continue	24
1.3.3. Etude en conduction discontinue	27
1.4. Hacheur à deux quadrants réversible en courant	30
1.4.1. Structure et mise en équation générale	30
1.4.2. Fonctionnement série/parallèle	31
1.5. Hacheur à deux quadrants réversible en tension	33
1.5.1. Structure et mise en équation générale	33
1.5.2. Principe de fonctionnement	33
1.6. Hacheur à quatre quadrants	36
1.6.1. Structure et mise en équation générale	36
1.6.2. Stratégie de pilotage	37

Chapitre 2. Convertisseurs DC/AC	41
2.1. Onduleur monophasé et hacheurs	41
2.2. Stratégies de pilotage et spectres	42
2.2.1. Modulation en pleine onde	42
2.2.2. Stratégies intersectives	44
2.2.3. MLI précalculées	48
2.2.3.1. Généralités	48
2.2.3.2. Décomposition en série de Fourier	50
2.3. Onduleur économique en demi-pont	51
2.4. Onduleur triphasé	53
2.4.1. Structure et modélisation	53
2.4.2. Modulation par MLI intersective	57
2.4.3. Modulation « pleine onde »	60
2.4.4. Modulation par MLI vectorielle	62
2.4.4.1. Elaboration de la séquence	65
2.4.5. Analyse géométrique de l'onduleur et des MLI	69
2.4.6. Bilan des techniques de modulation	71
2.5. Impact de l'onduleur sur le bus continu	72
2.5.1. Cas monophasé	72
2.5.2. Cas triphasé	73
2.6. Classifications des stratégies MLI : vue d'ensemble	75
2.7. Commandes en boucle fermée	81
2.7.1. Définitions et classification	81
2.7.2. Commandes non optimales	81
2.7.2.1. Commande par hystérésis	81
2.7.2.2. Régulation des courants avec porteuse	83
2.7.2.3. Régulation du vecteur d'espace de courant	87
2.7.2.4. Contrôle $\Sigma-\Delta$ monophasé	88
2.7.3. Commandes optimales	90
2.7.3.1. Contrôle prédictif de courants	90
2.7.3.2. Commande $\Sigma-\Delta$ vectorielle	92
Chapitre 3. Convertisseurs AC/DC	95
3.1. Redressement non commandé	95
3.1.1. Ponts simples	95
3.1.2. Ponts doubles	100
3.2. Filtrage en sortie de redresseur	104
3.2.1. Filtre LC	105
3.2.2. Filtres à « capacité en tête »	109

3.3. Redressement commandé	114
3.3.1. Ponts simples	114
3.3.2. Ponts doubles	115
3.3.2.1. Cas des ponts mixtes	120
3.4. Phénomène d’empiètement	120
3.4.1. Description et modélisation	120
3.4.2. Autres chutes de tension dans un redresseur	125
3.5. Association de montages redresseurs	125
3.5.1. Associations en parallèle et bobine interphase	125
3.5.1.1. Ponts simples et applications	125
3.5.1.2. Ponts doubles et motorisation « quatre quadrants »	127
3.5.2. Association en série	128
3.6. Redressement à absorption sinusoïdale	131
3.6.1. Redressement monophasé par pont de transistors	131
3.6.2. Redressement triphasé	131
3.6.3. Redresseur monophasé sans réversibilité énergétique	132
3.6.3.1. Etude du boost	133
3.6.4. Redresseur triphasé sans réversibilité énergétique	137
Chapitre 4. Convertisseurs AC/AC	143
4.1. Deux catégories	143
4.2. Gradateur	143
4.2.1. Principes de base	143
4.2.2. Gradateur monophasé	144
4.2.2.1. Structure	144
4.2.2.2. Etude sur charge résistive	145
4.2.2.3. Etude sur charge inductive	149
4.2.2.4. Dissymétrie des triacs	149
4.2.3. Cas triphasé	151
4.2.4. STATCOM	151
4.2.5. Gradateur MLI	153
4.3. Choix entre MLI, angle de phase et train d’onde	155
4.4. Cycloconvertisseur	157
4.5. Convertisseurs matriciels	158
4.5.1. Structure de base	158
4.5.2. Principe de fonctionnement	160
4.5.3. Commutation des interrupteurs	164
4.5.4. Protection des interrupteurs	166

Chapitre 5. Introduction aux convertisseurs multiniveaux	169
5.1. Contexte et périmètre de l'étude	169
5.2. Structures à convertisseurs cascadés	170
5.2.1. Cellules clampées à diodes	172
5.2.2. Cellules imbriquées	174
5.3. Convertisseurs à cellules imbriquées	174
5.4. Structures de commande	176
5.4.1. MLI intersective « unipolaire »	176
5.4.2. MLI entrelacées	178
5.4.3. Comparaison spectrale des deux stratégies	179
5.4.4. Problème d'équilibrage des tensions	182
5.5. Un point sur la MLI vectorielle	183
Chapitre 6. Une étude de cas – Le variateur industriel	187
6.1. Objectif	187
6.2. Adéquation source/charge	188
6.2.1. Source et redresseur	188
6.2.2. Onduleur et charge	188
6.2.3. Bilan	189
6.3. Onduleur	189
6.3.1. Caractéristiques courants/tension	189
6.3.2. Fréquence de découpage	192
6.3.3. Commande rapprochée	195
6.4. Redresseur et filtre	197
6.4.1. Comportement du redresseur	197
6.4.2. Dimensionnement de l'inductance	198
6.4.3. Calcul de capacité (redresseur)	198
6.4.4. Interaction entre onduleur et condensateur	199
6.4.5. Durée de vide des condensateurs	201
6.4.6. Hacheur de freinage	203
6.4.6.1. Mode « Hacheur OFF »	206
6.4.6.2. Mode « Hacheur ON »	206
6.4.6.3. Bilan du freinage	207
6.5. Pertes et thermique	208
6.5.1. Bilan des pertes dans l'onduleur	208
6.5.2. Bilan des pertes dans le hacheur de freinage	210
6.5.3. Calcul de pertes dans le redresseur	210
6.5.4. Bilan des pertes	211
6.5.5. Modèle thermique et dissipateur	211
6.5.6. Etude transitoire	214

Annexe A. Formulaire pour l'électrotechnique et l'électromagnétisme	217
Annexe B. Eléments d'analyse spectrale	231
Bibliographie	261
Index	267